

UNITREE ROBOTICS · ROBOT HUMANOIDE · ROBOTS  
LATIN AMERICA

# Robot humanoide Unitree G1 Edu Standard con manos fijas (G1EDU- U1)

Robot humanoide compacto para investigación y docencia, abierto a su propio software y con estructura plegable.

Plataforma de agente humanoide con cámara de profundidad y LiDAR 3D. Incluye mando a distancia portátil y sus desarrolladores pueden programarla.



# Un humanoide para programar, mover y guardar

Este robot humanoide está pensado para laboratorios, aulas y equipos de desarrollo. Es compacto y se pliega para transportarlo y guardarlo. Percibe su entorno con una cámara de profundidad y un LiDAR 3D. Se conecta por WiFi 6 y Bluetooth 5.2. Sus manos son fijas, sin función de agarre.

## Abierto a su software

La plataforma está abierta a su propio software: sus desarrolladores pueden programarla. Con las actualizaciones de software inalámbricas (OTA), el robot se mantiene al día sin cables.

## Percibe su entorno

Una cámara de profundidad y un LiDAR 3D le permiten al robot percibir el espacio que lo rodea. Cuatro micrófonos captan la voz y un parlante responde.

## Movilidad ampliable

El robot ofrece de 23 a 43 grados de libertad, según la configuración. Como opción, la cintura admite 2 grados de libertad adicionales.

## Más cómputo cuando lo necesite

Una CPU de 8 núcleos y alto rendimiento se encarga del procesamiento básico. Para tareas más exigentes puede sumarse un módulo de cómputo más potente, opcional, de distintas marcas y modelos, como Orin.



|                            |                      |                           |                   |
|----------------------------|----------------------|---------------------------|-------------------|
| <b>1320 × 450 × 200 mm</b> | <b>Aprox. 35 kg+</b> | <b>120 N·m</b>            | <b>Aprox. 2 h</b> |
| MEDIDAS DE PIE             | PESO CON BATERÍA     | TORQUE MÁX. EN LA RODILLA | AUTONOMÍA         |

# Lo que le permite moverse y percibir

## Cámara de profundidad

Le da al robot noción de las distancias en el espacio que lo rodea.

## LiDAR 3D

Escanea el entorno para que el robot pueda mapear el espacio en el que trabaja.

## CPU integrada

Una CPU de 8 núcleos y alto rendimiento se encarga del procesamiento básico del robot.



## Articulación de la cintura

Como opción, la cintura admite 2 grados de libertad adicionales.

## Manos y muñecas

Las opciones de muñeca y mano suman grados de libertad, entre ellas una mano de tres dedos con control de fuerza.

## Batería

La batería ofrece una autonomía de aprox. 2 h por carga.

03

# Lo que marca la diferencia en el día a día



## INTEGRADO

### Plegable para el transporte

Plegado, el robot mide 690 × 450 × 300 mm. Así resulta más fácil trasladarlo y guardarlo entre una sesión y otra.

## INTEGRADO

### Piernas robustas

El torque máximo en la articulación de la rodilla alcanza 120 N·m. Cada pierna tiene 6 grados de libertad.

## INTEGRADO

### Carga útil liviana

Cada brazo admite una carga útil de alrededor de 3 kg y tiene 5 grados de libertad.

## INTEGRADO

### Mejoras para las manos

Este modelo tiene manos fijas, sin función de agarre. Las opciones de muñeca y mano suman grados de libertad, entre ellas una mano de tres dedos con control de fuerza.

DE PIE

**1320 × 450 × 200 mm**

PLEGADO

**690 × 450 × 300 mm**

Cableado interno por todas las articulaciones, sin cables a la vista: la estructura se mantiene ordenada aunque las extremidades se muevan.

## Pensado para equipos que desarrollan y prueban



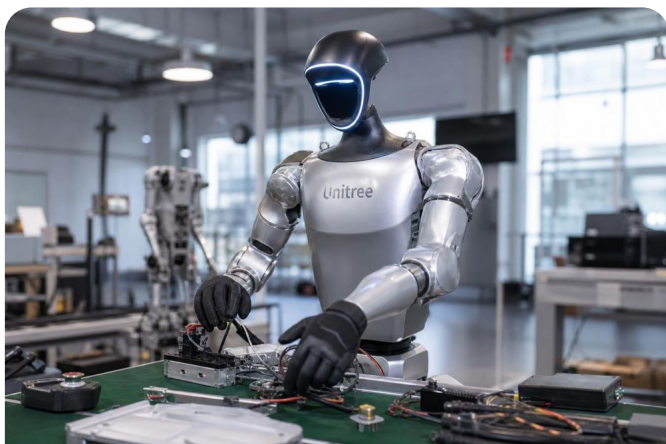
### Investigación y docencia

Los laboratorios y centros de formación pueden estudiar el movimiento, la percepción y la interacción humano-robot en una plataforma abierta a su propio código.



### Trabajo de campo y pruebas piloto

Los equipos pueden poner a prueba ideas de inspección, mapeo y teleoperación. La idoneidad depende del entorno, la autonomía y la capacitación del operador.



### Integración de sistemas

Los integradores pueden combinar el robot con cómputo adicional y software a medida para armar una solución completa.



### Desarrollo de software

Sus desarrolladores pueden programar el robot y probar su propio software en hardware real.

Las manos son fijas, sin función de agarre. La autonomía es de aprox. 2 h por carga.

### Conectado

WiFi 6 y Bluetooth 5.2 conectan el robot a su red y a sus dispositivos.

# Especificaciones de un vistazo

## DIMENSIONES Y PESO

|                                 |                             |
|---------------------------------|-----------------------------|
| Dimensiones (de pie)            | 1320 × 450 × 200 mm         |
| Peso                            | Aprox. 35 kg+ — con batería |
| Dimensiones (plegado)           | 690 × 450 × 300 mm          |
| Longitud de pantorrilla y muslo | 0,6 m                       |
| Envergadura de brazos           | Aprox. 0,45 m               |

## CARGA ÚTIL Y RENDIMIENTO

|                                                |             |
|------------------------------------------------|-------------|
| Autonomía                                      | Aprox. 2 h  |
| Carga útil máxima del brazo                    | Aprox. 3 kg |
| Grados de libertad totales                     | 23 - 43     |
| Torque máximo de la articulación de la rodilla | 120 N·m     |
| Grados de libertad de cada pierna              | 6           |
| Grados de libertad de cada brazo               | 5           |

## BATERÍA Y CARGA

|                         |                                        |
|-------------------------|----------------------------------------|
| Capacidad de la batería | 9000 mAh                               |
| Cargador                | 54 V 5 A                               |
| Alimentación            | Batería de litio de 13 celdas en serie |

## NAVEGACIÓN Y SENSORES

|                        |                                  |
|------------------------|----------------------------------|
| Sensores de percepción | Cámara de profundidad + LiDAR 3D |
|------------------------|----------------------------------|

## CONECTIVIDAD

|                          |                       |
|--------------------------|-----------------------|
| Conectividad inalámbrica | WiFi 6, Bluetooth 5.2 |
|--------------------------|-----------------------|

|                                                |                                                                          |
|------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------|
| Desarrollo secundario                          | Sí: abierto a su propio software, sus desarrolladores pueden programarlo |
| Actualizaciones de software inalámbricas (OTA) | Sí                                                                       |

## PANTALLA E INTERACCIÓN

|                       |              |
|-----------------------|--------------|
| Arreglo de micrófonos | 4 micrófonos |
| Parlante              | 5 W          |

## COMPATIBILIDAD

|                                         |                                                      |
|-----------------------------------------|------------------------------------------------------|
| Módulo de cómputo más potente, opcional | Varias marcas y modelos disponibles, como Orin, etc. |
|-----------------------------------------|------------------------------------------------------|

## OTROS

|                                                                      |                                                                                                |
|----------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Capacidad de cómputo base                                            | CPU de alto rendimiento de 8 núcleos                                                           |
| Motor de articulación                                                | Motores síncronos de imanes permanentes (PMSM) de rotor interno, ligeros y rápidos             |
| Mando manual                                                         | Incluye mando a distancia portátil                                                             |
| Encoder de articulación                                              | Dos encoders por articulación                                                                  |
| Sistema de refrigeración                                             | Refrigerado por aire                                                                           |
| Rodamiento de salida de la articulación                              | Rodamientos de rodillos cruzados de grado industrial (alta precisión, alta capacidad de carga) |
| Cableado interno por todas las articulaciones, sin cables a la vista | Sí                                                                                             |

Fuentes: Datos tomados de la documentación publicada por el fabricante y verificados en la tabla de especificaciones, revisión 2.

06

# ¿Qué edición elegir?

ESTA EDICIÓN

**G1 Edu Standard****G1 Basic****DIMENSIONES Y PESO**

|                                 |                     |                     |
|---------------------------------|---------------------|---------------------|
| Dimensiones (de pie)            | 1320 x 450 x 200 mm | 1320 x 450 x 200 mm |
| Peso                            | Aprox. 35 kg+       | Aprox. 35 kg        |
| Dimensiones (plegado)           | 690 x 450 x 300 mm  | 690 x 450 x 300 mm  |
| Longitud de pantorrilla y muslo | 0,6 m               | 0,6 m               |
| Envergadura de brazos           | Aprox. 0,45 m       | Aprox. 0,45 m       |

**CARGA ÚTIL Y RENDIMIENTO**

|                                                |             |             |
|------------------------------------------------|-------------|-------------|
| Autonomía                                      | Aprox. 2 h  | Aprox. 2 h  |
| Carga útil máxima del brazo                    | Aprox. 3 kg | Aprox. 2 kg |
| Grados de libertad totales                     | 23 - 43     | 23          |
| Torque máximo de la articulación de la rodilla | 120 N·m     | 90 N·m      |
| Grados de libertad de cada pierna              | 6           | 6           |
| Grados de libertad de cada brazo               | 5           | 5           |

**BATERÍA Y CARGA**

|              |                                        |                                        |
|--------------|----------------------------------------|----------------------------------------|
| Cargador     | 54 V 5 A                               | 54 V 5 A                               |
| Alimentación | Batería de litio de 13 celdas en serie | Batería de litio de 13 celdas en serie |

**CONECTIVIDAD**

|                          |                       |                       |
|--------------------------|-----------------------|-----------------------|
| Conectividad inalámbrica | WiFi 6, Bluetooth 5.2 | WiFi 6, Bluetooth 5.2 |
|--------------------------|-----------------------|-----------------------|

Cifras según lo publicado para cada edición; un guion indica que la edición no informa ese dato.

07

# Solicite una cotización

Indíquenos la configuración que necesita, incluidas las opciones de muñeca, cintura, mano o cómputo. Agregue la cantidad y el uso que piensa darle al robot.

## NUESTRO COMPROMISO

01

### Equipos nuevos

Provistos a través de canales de distribución consolidados.

02

### Garantía del fabricante

Cada unidad se entrega con la garantía de fábrica completa de UNITREE ROBOTICS y la documentación oficial.

03

### Soporte

El soporte técnico se coordina con la red de servicio del fabricante.

## CONTENIDO DE LA CAJA

**Mando a distancia portátil** — El robot incluye mando a distancia portátil.

**Cargador** — El paquete incluye un cargador de 54 V 5 A.

## PARA TENER EN CUENTA

El producto se ofrece a través de esta página, mediante cotización.

SOLICITE UNA COTIZACIÓN

## Precios y configuración a consultar.

CORREO ELECTRÓNICO · [sales@robotsinternational.com](mailto:sales@robotsinternational.com)

WEB · [robotslatam.com/Unitree-G1-Edu-Standard.htm](https://robotslatam.com/Unitree-G1-Edu-Standard.htm)


ESCANEE PARA VER LA PÁGINA DEL PRODUCTO

Robots Latin America hace envíos a todo el mundo.

Robots Latin America es un proveedor independiente. UNITREE ROBOTICS y los nombres de los productos son marcas comerciales de sus respectivos titulares y se utilizan aquí para identificar los productos. Las especificaciones pueden modificarse sin previo aviso; confírmelas al solicitar la cotización. © 2026 Robots Latin America.